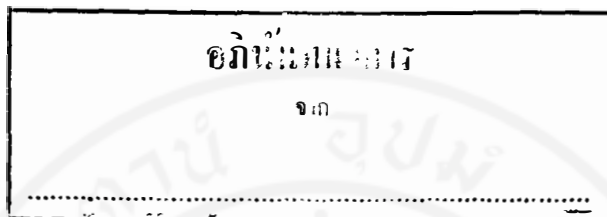




20 MAR 1992

**GENERALIZED VECTOR MATRICES, HYPERCOMPLEX NUMBERS, AND
DUAL NUMBERS : THEORY AND ITS APPLICATIONS TO SOME
MATHEMATICAL PROBLEMS IN MECHANICS, ROBOTICS, AND OPTICS**



VIMOLRAT NGAMARAMVARANGGUL

A THESIS SUBMITTED IN PARTIAL FULFILLMENT OF
THE REQUIREMENTS FOR THE DEGREE OF
MASTER OF SCIENCE
(APPLIED MATHEMATICS)

IN
FACULTY OF GRADUATE STUDIES
MAHIDOL UNIVERSITY

1991

Copyright by Mahidol University

18360

ยอร์ดาน อันเป็นที่คุ้นเคยกันอย่างดีแล้ว โครงสร้างเชิงพีชคณิตของฟิลิกส์ที่สัมพันธ์กัน ก็ได้รับการพิจารณาด้วยในบางกรณี ได้แก่ พีชคณิตของ ปีวส์ซง และกลุ่มของ ไอเซนแบร์ก รวมทั้งกลุ่มเชิงเมทริกซ์ที่มีความสำคัญในกลศาสตร์ตามแบบแผน และ เชิงควอนตัม เมทริกซ์ของ โจนส์ กับ มิลเลอร์ ในทัศนศาสตร์ทางด้าน พีชคณิต และ แคลคูลัส ของการเกิดขั้ว อีกทั้ง สปินเนอร์ กับ ทวิสเตอร์ ในทฤษฎีสัมพัทธภาพ และ ทฤษฎีควอนตัมเชิงสัมพัทธภาพ ด้วย ในการศึกษาจำนวนลักษณะภาพเกินที่ขยายนัยทั่วไป (ของ ชาร์ลส์ มิวชีส) ซึ่งอาจรวมถึงกรณีต่างๆที่มีหน่วยหลัก ตัวหารศูนย์ ตัวบรลลูศูนย์ ตัวบรลลูอัตรภาพ อย่างหลากหลาย นั้น ต้องการพื้นฐานความรู้ทางพีชคณิตที่กว้างขึ้น จึงต้องศึกษาพีชคณิตแบบนอกการเปลี่ยนกลุ่ม และโครงสร้างเชิงพีชคณิตแบบอื่นๆ ซึ่งรวมสมบัติต่างๆเหล่านี้เข้าด้วยกัน แล้วแต่กรณี ได้แก่ การให้เกิดการเปลี่ยนกลุ่มของกำลังหรือ การสลับ หรือ ภาวะอ่อนโยน การยอมรับโครงสร้างของ ลี หรือ ยอร์ดาน หรือ มาลเชฟ การให้บรลลูศูนย์ได้ และ การจัดลำดับชั้น ในปัจจุบันได้มีการนำสิ่งต่างๆ เหล่านี้ บางกรณีมาใช้ ใน ฟิลิกส์เชิงคณิตศาสตร์ และ ฟิลิกส์ทางทฤษฎี ตัวอย่างเช่น โครงสร้างของ ลี ที่มีการจัดลำดับชั้น ซึ่งมักรู้จักกันในนามของ อภิพีชคณิต และ กลุ่มอภิลักษณ์

สำหรับตัวอย่างที่น่าสนใจในการประยุกต์เพื่อแก้ปัญหาทางคณิตศาสตร์ ในกลศาสตร์ และ วิทยาการหุ่นยนต์ ที่ได้นำมาพิจารณา ก็ ได้แก่ การนำจำนวนเชิงซ้อนมิติเกิน และ จำนวนทวิภาค มาใช้ในกลศาสตร์ของ ใจโรสโกป และในเรื่อง จลนศาสตร์ของแขนของหุ่นยนต์ ในด้านทัศนศาสตร์นั้น ได้เสนอการใช้เมทริกซ์เชิงเวกเตอร์ ในนัยทั่วไป ในการพัฒนาทฤษฎีเกี่ยวกับการเกิดขั้วบางส่วนของแสง ในกรณีที่มีการแปรปรวนของ วิถี และ ระดับชั้น ของการเกิดขั้ว นอกจากนี้ ได้นำเสนอวิธีการทางด้าน แผนภูมิรูปภาพทางคอมพิวเตอร์ เพื่อช่วยให้สามารถทำ "การคะเนิงภาพ" ของเมทริกซ์เชิงเวกเตอร์ในนัยทั่วไป ได้ง่ายยิ่งขึ้น

Thesis Title Generalized Vector Matrices, Hypercomplex
Numbers, and Dual Numbers : Theory and Its
Applications to Some Mathematical Problems
in Mechanics, Robotics, and Optics.

Name Vimolrat Ngamaramvarangul

Degree Master of Science (Applied Mathematics)

Thesis Supervisory Committee

 Preedeeporn Limcharoen, Ph.D.
 Wudhibhan Prachyabrued, Ph.D.

Date of Graduation 28 August B.E.2534 (1991)

ABSTRACT

The main purpose of this thesis is to study the algebraic and geometrical properties of the generalized vector matrices (that include elements of both scalars and vectors), hypercomplex numbers, and dual numbers, and to investigate their applications to the solution of some mathematical problems in physical sciences and engineering. The development of "number systems" is first described, from natural numbers, through rational, real, complex, and hypercomplex numbers, to general *hypernumbers*. A brief survey of the *p*-adic, nonstandard (hyperreal), and surreal (Conway) numbers, is also given. The algebraic characterizations of the *hypercomplex* structures of the quaternions, octonions (or Cayley numbers), biquaternions (of Hamilton and of Clifford), dual numbers, etc., lead naturally to the study of the Zorn vector matrices, and their recent generalizations by Anargyros G. Fellouris, Hyo Chul Myung, and Susumu Okubo. The connections of these structures

with the familiar Lie and Jordan algebras are indicated. Some related algebraic structures of physics are discussed, including the Poisson algebras and the Heisenberg and important matrix groups in classical and quantum mechanics, the Jones and Mueller matrices of the algebra and calculus of polarization in optics, and the spinors and twistors in relativity and relativistic quantum theory. To provide an adequate basis for the study of the general *hypernumbers* (of Charles Muses), that may include a wide variety of units, zero-divisors, nilpotents and idempotents, a broader view of algebra is needed. This involves the study of more general nonassociative algebras, and other algebraic structures, with various combinations of such properties as power-associativity, alternativity, flexibility, Lie- or Jordan- or Malcev-admissibility, nilpotence, and grading. Some of these have recently been introduced into mathematical and theoretical physics, for example, the *graded* Lie structures that are now referred to as *superalgebras* and *supergroups*.

As examples of their applications to some interesting mathematical problems in mechanics and robotics, *hypercomplex* and *dual* numbers have been used in the dynamics of gyroscopes, and in the kinematics of spatial mechanisms and robot-arm manipulators. In optics, a suggestion is made for the use of generalized vector matrices in developing a theory of *partial* polarization of light with fluctuating mode and degree of polarization. A pictographical computer method has been introduced to provide an easy "visualization" of the generalized vector matrices.